

Lezione 15-16

March 19, 2012

Astrazioni di controllo: Costrutti Particolari

- Procedure e Funzioni come parametri: Dove e Perché
- Decomposition based Programming Methodology
- Problemi di Binding e di Scope: Un esempio
- Trasmissione deep binding: FUI
- Lambda Astrazioni
- Trasmissione shallow binding: FUI
- Funzioni come valori: Higher Order Programming Methodology
- Astrazioni per supportare Proc. e Funz. Ricorsive: FUI
- Divide and Conquer Programming Methodology
- Iterazione e Ricorsione: Modi diversi di risolvere problemi
- Tail Recursion: Trasformazioni Interessanti

Decomposition Based Programming Methodology

Dove

- Procedure possono avere come parametri altre procedure o delle funzioni. Lo stesso può essere previsto per le funzioni
- Possiamo astrarre, generalizzare, rispetto ad un'(altra) astrazione (*Vertical Dec.* vs. *Horizontal Dec.*). Ad esempio, in un programma decidiamo:
 - (a) prima di astrarre, in una procedura, P , un'algoritmo di ordinamento su collezioni di valori di un dominio D e
 - (b) dopo, di astrarre, in una funzione, F , l'algoritmo per la relazione di ordine di due arbitrari valori di D .
 - (a+b) è realizzato:

Decomposition Based Programming Methodology

Dove:

- $(a+b)$ è realizzato:
 - Usando nel codice C_P della procedura, invocazioni $g(e_1, e_2)$ ogni volta che si abbia necessità di sapere in quale ordine siano i valori di D calcolati da e_1 ed e_2 ;
 - Estendendo l'intestazione di P in modo tale da includere un parametro funzione g dello stesso tipo T della funzione F ;
 - Usando nel programma una definizione per la funzione F accessibile (che abbia nel proprio scope la procedura? -no) alla definizione di P
 - trasmettendo F come parametro funzione ad ogni invocazione di $P(\dots, T F, \dots)$

Decomposition Based Programming Methodology

- $(a+b)$ è realizzato:
 - Usando nel programma una definizione per la funzione F che sia accessibile all'invocazione della procedura P

Perché

- F potrebbe essere già stata scritta quando definiamo il programma
- F può essere modificata senza necessità di guardare come sia definita P
- F può essere sostituita in alcune invocazione di P da un'altra funzione che realizza una differente relazione di ordine

Problemi di Binding e di Scope: Un esempio

```
{...
  type  $T = \text{int} \times \text{int} \rightarrow \text{bool}$ ;
  int  $u...$ 
  function bool  $F_1(\text{int } x, \text{int } y)\{\dots u\dots\}$ ;
  procedure  $P(T\ g)\{\dots\}$ 
  procedure  $Q()\{\$ 
    int  $u...$ 
    function bool  $F_2(\text{int } x, \text{int } y)\{\dots u\dots\}$ ;
    ... $P(F_1); \dots P(F_2); \dots\}$ 
  ...
   $P(F_1); \dots\}$ 
```

- Il valore denotabile di F_2 sopravvive al suo binding (se abbiamo scope statico)
- Chi è il binding di u ? Nelle invocazioni dentro Q , potrebbe essere sempre quello di Q (shallow binding)

- DB estende in modo naturale lo scope della dichiarazioni alla trasmissione
- Vale anche per procedure ma più interessante su funzioni
- Prima però, vediamo una nuova classe di funzioni: Lambda Astrazioni. Ad esempio $\lambda(x) x \leq 5$

Table12bis – Trasmissione di Valori Funzione

Domini Sintattici

$D ::= \dots \mid \text{Function } I(P_1 I_1 \dots P_n I_n) E \mid \dots$

$E ::= \dots \mid A \mid \text{Lambda}(P_1 I_1 \dots P_n I_n) E \mid \dots$

- Lambda Astrazioni non hanno naming: Valori esprimibili, denotabili solo con parametri (e raramente memorizzabili)
- raramente hanno meccanismi per esprimere definizioni ricorsive

Table12bis – Trasmissione di Valori Funzione

Domini Sintattici

$D ::= \dots \mid \text{Function } I(P_1 \ I_1 \ \dots \ P_n \ I_n) \ E \mid \dots$

$E ::= \dots \mid A \mid \text{Lambda}(P_1 \ I_1 \ \dots \ P_n \ I_n) \ E \mid \dots$

```
{...type C(t) = ...; Tf(t) = t → bool; To(t) = t × t → t; ...  
function C(t) Filter(C(t) c, Tf(t) r){...};  
...{...C(int)v = ...;  
    ...Filter(v, #(x) x > 5)...// maggiori di 5  
    ...Filter(v, #(x) x ≤ 5)...// minori o uguali a 5  
...{...type T(t) = C(t) × Tf(t) → C(t);  
    function C(t) QuickSort(C(t) c, T(t) f, To(t)o){...};  
    ...QuickSort(v, Filter, #(x, y) (x > y)?y : x)
```


Table12.1 – Deep Binding con Scope Statico

Funzioni Semantiche

$\mathcal{D}_E \llbracket D \rrbracket_\rho : (\text{Env} \times \text{Store}) \rightarrow \text{Env}_\perp$

$\mathcal{D}_E \llbracket \text{Function } I(\text{Fun } I_1) E \rrbracket_\rho =$

$\text{Let}\{f = \lambda v. \text{Let}\{\rho_1 = \text{bind}(I_1, F(v), \rho)\}$

$\mathcal{E} \llbracket E \rrbracket_{\rho_1}\}$

$\text{bind}(I, F(f), \rho)$

Funzioni Ausiliarie

$F : \text{Fun} \rightarrow \text{Den}$

$\in \text{Fun} : \text{Val} \rightarrow \text{TruthV}$

Table 12.1 – Deep Binding con Scope Statico

Funzioni Semantiche

$$\mathcal{E}[\![E]\!]_{\rho} : \text{Env} \rightarrow \text{State} \rightarrow \text{State}_{\perp}$$

$$\mathcal{E}[\![\text{Call } I(\text{Fun}(E))]\!]_{\rho}(s) =$$

$$\text{Let}\{g = \mathcal{E}[\![E]\!]_{\rho}, F(f) = \rho(I)\}f(g)(s)$$

$$\mathcal{E}[\![\text{Lambda}(\text{byValue } I_1)E]\!]_{\rho}(s) =$$

$$\lambda v. \lambda s. \text{Let}\{(h_1, s_1) = \text{allocate}(s)\}$$

$$\quad \{s_2 = \text{upd}(h_1, v, s_1), \rho_1 = \text{bind}(I_1, h_1, \rho)\}$$

$$\quad \mathcal{E}[\![E]\!]_{\rho_1}(s_2)\}$$
Domini Ausiliari

$$\text{Den} ::= \text{Loc} + \text{ProcFun} + \text{VL} + \text{Code} + \text{Fun}$$

$$\text{Fun} ::= \text{State} \rightarrow \text{State}$$

- SB non estende in modo naturale lo scope statico della dichiarazioni alla trasmissione
- Occorre ri-definire le dichiarazioni di funzione (e procedura)
- Quando invocate hanno scope statico, quando trasmesse dinamico
- Il valore denotabile di una funzione è una chiusura

Table 12.1 – Shallow Binding con Scope Statico

$$\begin{aligned} \mathcal{D}_E \llbracket \text{Function } I(\text{Fun } I_1) E \rrbracket_\rho = \\ \text{Let} \{ f = \lambda \delta . \lambda v . \text{Let} \{ \rho_1 = \text{bind}(I_1, v, \delta) \} \\ \mathcal{E} \llbracket E \rrbracket_{\rho_1} \} \\ \text{bind}(I, [F(f), \rho], \rho) \end{aligned}$$

Funzioni Ausiliarie

Den ::= Loc + ProcFun + VL + Code + Fun + [-, -]

Fun ::= State \rightarrow State

Table 12.1 – Shallow Binding con Scope Statico

Funzioni Semantiche

$\mathcal{E}[\mathbb{E}]_{\rho} : \text{Env} \rightarrow \text{State} \rightarrow \text{State}_{\perp}$

$\mathcal{E}[\text{Call } I(\text{Fun}(\mathbb{E}))]_{\rho}(s) =$
 $\text{Let}\{[F(g), \delta_g] = \mathcal{E}[\mathbb{E}]_{\rho}, [F(f), \delta_f] = \rho(I)\} f(\delta_f)(g(\rho))(s)$

$\mathcal{E}[\text{Lambda}(\text{byValue } I_1)\mathbb{E}]_{\rho}(s) =$
 $\text{Let}\{h = \lambda\delta.\lambda v.\lambda s.\text{Let}\{(l_1, s_1) = \text{allocate}(s)\}$
 $\quad \{s_2 = \text{upd}(l_1, v, s_1), \delta_1 = \text{bind}(I_1, l_1, \delta)\}$
 $\quad \mathcal{E}[\mathbb{E}]_{\delta_1}(s_2)\}\}$
 $[F(h), \rho]$

manca un "pezzetto" di espressione: dove, come, perchè -
correggere