
Cognome

Nome

Matricola

Firma

Corso di Laurea in Informatica
COMPITO DI CALCOLO NUMERICO

18/6/2014

Esercizio 1 Per calcolare $s = \|\mathbf{x}\|_2$, con $\mathbf{x} \in \mathbf{R}^3$, si può usare l'algoritmo

$$x_m = \max_{i=1,\dots,3} x_i, \quad s = x_m \sqrt{\left(\frac{x_1}{x_m}\right)^2 + \left(\frac{x_2}{x_m}\right)^2 + \left(\frac{x_3}{x_m}\right)^2},$$

che presenta, rispetto all'algoritmo basato sulla definizione, minori rischi di overflow. Si studi l'errore algoritmico e lo si confronti con quello basato sulla definizione.

Esercizio 2 È data l'equazione

$$x^2 - 3x + k = 0, \quad \text{con } k \in \mathbf{R}.$$

Sia \mathcal{K} l'insieme di valori di k per cui l'equazione ha due soluzioni reali distinte.

- (a) Sia $k \in \mathcal{K}$. Si dica per quali scelte del punto iniziale il metodo delle tangenti converge alla radice reale α di modulo minimo e con quale ordine. Si esprimano in funzione di k i valori x_1 e x_2 calcolati con il metodo delle tangenti a partire da $x_0 = 0$. È possibile che x_1 e x_2 abbiano segni opposti?
- (b) Si consideri, per $k \in \mathcal{K}$, il metodo iterativo della forma $x_{i+1} = g(x_i)$, $i = 0, 1, \dots$, con

$$g(x) = \frac{x^2 + k}{3}.$$

Per quali valori di k si ha convergenza alle soluzioni dell'equazione? Con quale ordine?

Esercizio 3 È dato il sistema lineare $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$, dove

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \\ -1 & 0 & 2 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{b} = \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

Si determinino i raggi spettrali delle matrici di iterazione dei metodi di Jacobi e Gauss-Seidel. Dette \mathbf{x} la soluzione e $\mathbf{x}^{(i)}$ l'iterata i -esima, si indichi, per entrambi i metodi, il numero di iterazioni sufficienti a far sì che la norma ∞ dell'errore $\mathbf{x}^{(i)} - \mathbf{x}$ diventi minore di 2^{-20} , supponendo di scegliere $\mathbf{x}^{(0)} = [1025, 1025, 1025]^T$.

Esercizio 4 È data una funzione $f(x)$ continua e derivabile nell'intervallo $[a, b]$, e sono noti i valori $f(a)$, $f(b)$, $f'(a)$, $f'(b)$. Il vettore \mathbf{c} dei coefficienti del polinomio $p(x)$ di grado 3 che ha nei punti a e b gli stessi valori e le stesse derivate di $f(x)$ è soluzione di un sistema lineare $A\mathbf{c} = \mathbf{d}$. Si costruisca la matrice A e il vettore \mathbf{d} e si verifichi che $\det A \neq 0$ se $a \neq b$.