

Soluzione della prova scritta  
di Calcolo Numerico del 9/02/ 2009

**Esercizio 1**

- a) Elevando la prima espressione al quadrato si ha  $x - \sqrt{x^2 - 4}$ , ed elevando la seconda espressione al quadrato si ha

$$\left(\frac{x}{2} + 1\right) + \left(\frac{x}{2} - 1\right) - 2\sqrt{\frac{x}{2} + 1}\sqrt{\frac{x}{2} - 1} = x - \sqrt{x^2 - 4}.$$

- b) Per l'errore inerente si ha

$$\epsilon_{in} = c_x \epsilon_x, \quad \text{dove} \quad c_x = -\frac{x}{2\sqrt{x^2 - 4}}.$$

Quindi vi è malcondizionamento solo per  $x$  nell'intorno destro di 2.

- c) Per il primo algoritmo si ha

$$|\epsilon_{alg}^{(1)}| \leq u \left( \frac{3}{2} + \frac{x^2 - 3}{\sqrt{x^2 - 4}(x - \sqrt{x^2 - 4})} \right) = \left( \frac{3}{2} + \frac{(x^2 - 3)(x + \sqrt{x^2 - 4})}{4\sqrt{x^2 - 4}} \right).$$

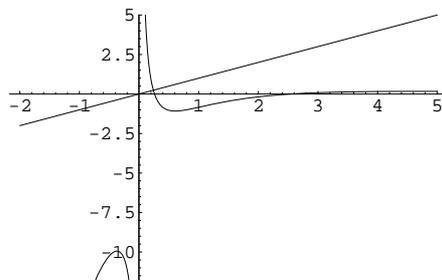
Per il secondo algoritmo si ha

$$|\epsilon_{alg}^{(2)}| \leq u \left( 1 + \frac{3}{2} \frac{\sqrt{x+2} + \sqrt{x-2}}{\sqrt{x+2} - \sqrt{x-2}} \right) = u \left( 1 + \frac{3}{4} (x + \sqrt{x^2 - 4}) \right).$$

La prima maggiorazione non è limitata in un intorno destro di 2 e per  $x$  grande si comporta come  $x^2$ . La seconda maggiorazione è limitata in un intorno destro di 2 e per  $x$  grande si comporta come  $x$ . Quindi il secondo algoritmo è preferibile.

**Esercizio 2**

Dal grafico



risulta evidente che vi è un'unica soluzione  $\alpha > 0$ . Un'indagine più accurata permette di dire che  $\alpha < \bar{x}$ , dove  $\bar{x} < 0.5$  è il primo punto in cui  $g(x)$  si annulla. Il teorema del punto fisso non può essere applicato a nessuno dei tre intervalli indicati. Per un  $x < 0$  è  $g(x) < x$ , quindi ogni successione generata dal metodo diverge se accade che  $x_i < 0$  per un  $i$  qualsiasi. Questo accade per l'intervallo (a) dal punto iniziale e per l'intervallo (b) da  $x_1$ . L'intervallo (c), a differenza degli altri due, contiene la soluzione  $\alpha$ , però è  $g'(\alpha) < -1$  quindi  $\alpha$  non è un punto attrattivo. Ne segue che se anche  $x_0$  è vicino ad  $\alpha$ ,  $x_1$  se ne allontana. Fra i successivi punti generati non vi potrà mai essere  $\alpha$  in quanto  $g(x)$  assume il valore  $\alpha$  solo in  $\alpha$ . Quindi non si possono ottenere successioni convergenti ad  $\alpha$  a meno che sia  $x_0 = \alpha$ .

### Esercizio 3

Indicato con  $\mathbf{y}$  il vettore

$$\mathbf{y} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \end{bmatrix}$$

si ha

$$P = \mathbf{v}^T \mathbf{y} = \begin{bmatrix} 4 & 8 & 12 & 16 \\ -3 & -6 & -9 & -12 \\ 2 & 4 & 6 & 8 \\ -1 & -2 & -3 & -4 \end{bmatrix}$$

- a) Per trovare gli autovalori di  $P$  si può: o calcolare il polinomio caratteristico, che risulta  $p(\lambda) = \lambda^4$ , oppure notare che  $P$  è una diade con la traccia uguale a zero. In ogni caso risulta che tutti gli autovalori sono nulli e quindi  $\rho(P) = 0$ .
- b) Per trovare gli autovettori  $\mathbf{z}$  si pone

$$P\mathbf{z} = \mathbf{0}, \quad \mathbf{z} \neq \mathbf{0}.$$

Le prime tre righe sono multiple dell'ultima, che dà

$$z_1 + 2z_2 + 3z_3 + 4z_4 = 0.$$

Quindi vi sono solo tre autovettori linearmente indipendenti, della forma

$$\mathbf{z}^{(1)} = k \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{z}^{(2)} = h \begin{bmatrix} -3 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{z}^{(3)} = j \begin{bmatrix} -4 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad k, h, j \neq 0.$$

La matrice non è diagonalizzabile.

c) Si ottiene

$$\mathbf{x}^{(1)} = \mathbf{q}, \quad \mathbf{x}^{(2)} = \begin{bmatrix} 41 \\ -29 \\ 21 \\ -9 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{x}^{(3)} = \mathbf{x}^{(2)}.$$

d) Poiché  $\rho(P) < 1$  il metodo iterativo risulta convergente. Inoltre è  $\mathbf{x}^{(i+1)} = \mathbf{x}^{(i)}$  per ogni  $i \geq 2$ . Quindi  $\lim_{i \rightarrow \infty} \mathbf{x}^{(i)} = \mathbf{x}^{(2)}$ . Ne segue che  $\mathbf{x}^{(2)}$  è la soluzione del sistema  $\mathbf{x} = P\mathbf{x} + \mathbf{q}$ . Formalmente si ha

$$\mathbf{x}^{(0)} = \mathbf{0}, \quad \mathbf{x}^{(1)} = \mathbf{q}, \quad \mathbf{x}^{(2)} = P\mathbf{q} + \mathbf{q}, \quad \mathbf{x}^{(3)} = P^2\mathbf{q} + P\mathbf{q} + \mathbf{q}.$$

Poiché  $\mathbf{x}^{(2)} = \mathbf{x}^{(3)}$ , deve essere  $P^2\mathbf{q} = \mathbf{0}$ , malgrado  $\mathbf{q}$  sia diverso da zero. È facile verificare direttamente che  $P^2 = O$ . Ne segue che  $\mathbf{x}^{(2)}$  resta lo stesso qualunque vettore  $\mathbf{x}^{(0)}$  si prenda.

#### Esercizio 4

In tutti i nodi la funzione vale 1. Quindi i punti sono allineati e il polinomio di interpolazione è  $p(x) = 1$ . Il resto è  $r(x) = f(x) - p(x) = \cos(2\pi x) - 1$ . Il massimo modulo risulta 2.