

Soluzione della prova scritta di
di Algebra lineare del 7 luglio 2015

Esercizio 1

- (a) I vettori di V sono i vettori \mathbf{x} di \mathbb{R}^4 tali che $f(\mathbf{x}) - \mathbf{x} = \mathbf{0}$, quindi formano il nucleo della matrice B che rappresenta l'applicazione lineare $f(\mathbf{x}) - \mathbf{x}$ rispetto alla base canonica. Pertanto V è un sottospazio. Poiché $B = A - I$, dove A è la matrice che rappresenta f ,

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{bmatrix},$$

e I è la matrice identica di ordine 4, si ha

$$B = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix},$$

che ha rango uno e conseguentemente nucleo di dimensione tre. Si ha anche che una base di V è $\{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3\}$, dove \mathbf{e}_i è l' i -esimo vettore della base canonica di \mathbb{R}^4 .

- (b) f è invertibile perché lo è A , infatti $\det A = 2$ e

$$A^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & -1/2 \\ 0 & 1 & 0 & -1/2 \\ 0 & 0 & 1 & -1/2 \\ 0 & 0 & 0 & 1/2 \end{bmatrix}.$$

Inoltre si osservi che $f^{-1}(V)$ è l'immagine della matrice C che rappresenta la restrizione di f^{-1} a V : C ha dimensione 4×3 , e le colonne sono le immagini $f^{-1}(\mathbf{e}_i) = A^{-1}\mathbf{e}_i$ dei vettori della base di V . Quindi C è la sottomatrice di A^{-1} composta dalle prime tre colonne:

$$C = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

Dunque $f^{-1}(V)$ è il sottospazio $S(C) = V$.

Esercizio 2

Il sistema lineare viene riformulato, imponendo la condizione $x_1 - x_3 = 0$, che può essere aggiunta come quarta equazione. Pertanto si ottiene il sistema $B\mathbf{x} = \mathbf{c}$, con

$$B = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 \\ -1 & k & 1 \\ -2 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & -1 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{c} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \end{bmatrix}.$$

Con il metodo di Gauss si ottengono le seguenti matrici aumentate:

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & 2 & 1 \\ -1 & k & 1 & 0 \\ -2 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & 0 & -1 & 0 \end{array} \right], \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & 2 & 1 \\ 0 & k-1 & 3 & 1 \\ 0 & -1 & 3 & 1 \\ 0 & 1 & -3 & -1 \end{array} \right], \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & -3 & -1 \\ 0 & -1 & 3 & 1 \\ 0 & k-1 & 3 & 1 \end{array} \right],$$
$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & -3 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3k & k \end{array} \right], \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & -3 & -1 \\ 0 & 0 & 3k & k \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right].$$

Il teorema di Rouché-Capelli è verificato per tutti i valori di k . Per $k \neq 0$ esiste una sola soluzione, che è $[1/3, 0, 1/3]^T$. Per $k = 0$ le soluzioni sono infinite, e hanno la forma $[\alpha, 3\alpha - 1, \alpha]^T$, con $\alpha \in \mathbb{R}$. Quindi per qualunque valore di k esistono soluzioni della forma richiesta.

Esercizio 3

(a) Gli autovalori di A (reali perché A è simmetrica) sono gli zeri del polinomio caratteristico:

$$p(\lambda) = \det(A - \lambda I) = \begin{vmatrix} -\lambda & 0 & 1 \\ 0 & 1 - \lambda & 0 \\ 1 & 0 & -\lambda \end{vmatrix} = (1 - \lambda)(\lambda^2 - 1),$$

come si ottiene facilmente applicando l'espansione di Laplace alla seconda riga. Pertanto si ottiene $\lambda_1 = 1$ con molteplicità algebrica due, e $\lambda_2 = -1$.

Gli autovettori relativi a λ_1 sono le soluzioni non nulle del sistema lineare $(A - I)\mathbf{x} = \mathbf{0}$, che hanno la forma $[\alpha, \beta, \alpha]^T$, con α e β reali, non entrambi nulli.

Gli autovettori relativi a λ_2 sono le soluzioni non nulle del sistema lineare $(A + I)\mathbf{x} = \mathbf{0}$, che hanno la forma $[-\alpha, 0, \alpha]^T$, con α reale non nullo.

(b) A è diagonalizzabile perché è simmetrica.

(c) (facoltativo) Si osservi che

$$A_n - \lambda I_n = \begin{bmatrix} -\lambda & \mathbf{0}_{n-2}^T & 1 \\ \mathbf{0}_{n-2} & A_{n-2} - \lambda I_{n-2} & \mathbf{0}_{n-2} \\ 1 & \mathbf{0}_{n-2}^T & -\lambda \end{bmatrix},$$

dove con $\mathbf{0}_{n-2}$ si è indicato il vettore nullo di \mathbb{R}^{n-2} . Ne segue che dall'espansione di Laplace secondo la prima riga si ottiene

$$\begin{aligned} \det(A_n - \lambda I_n) &= \lambda^2 \det(A_{n-2} - \lambda I_{n-2}) - \det(A_{n-2} - \lambda I_{n-2}) \\ &= (\lambda^2 - 1) \det(A_{n-2} - \lambda I_{n-2}). \end{aligned}$$

Applicando $(n-1)/2$ volte la relazione precedente ai determinanti delle matrici $A_k - \lambda I_k$, k dispari, fino a $k = 1$, si ottiene:

$$\det(A_n - \lambda I_n) = (\lambda^2 - 1)^{(n-1)/2} \det(A_1 - \lambda I_1) = (\lambda^2 - 1)^{(n-1)/2} (1 - \lambda).$$

Quindi gli autovalori di A_n sono $\lambda_1 = 1$ con molteplicità algebrica $(n+1)/2$, e $\lambda_2 = -1$, con molteplicità algebrica $(n-1)/2$.

Esercizio 4

Sapendo che

$$f(x) = \sum_{k=0}^{x-1} z_k = 2 + 5 + 7 + \cdots + z_{x-1}$$

è un polinomio in x di grado due, $f(x)$ è il suo polinomio di interpolazione calcolato su almeno tre valori distinti di x . Considerando i nodi assegnati $x_0 = 1$, $x_1 = 2$, e $x_2 = 3$, nei quali $f(x)$ vale 2, 7 e 15, rispettivamente, i coefficienti di $f(x)$ sono la soluzione del sistema $V\mathbf{a} = \mathbf{f}$, dove

$$V = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 4 & 2 & 1 \\ 9 & 3 & 1 \end{bmatrix}, \quad \text{e} \quad \mathbf{f} = \begin{bmatrix} 2 \\ 7 \\ 15 \end{bmatrix}.$$

Applicando il metodo di Gauss, si ottiene la matrice aumentata finale

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & -2 & -3 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right],$$

e, sostituendo all'indietro, $\mathbf{a} = [3/2, 1/2, 0]^T$, e quindi $f(x) = 3/2x^2 + 1/2x$.