

ES: per quali $a \in \mathbb{R}$ $A = \begin{bmatrix} 1 & a \\ -a & -1 \end{bmatrix}$ è diagonalizzabile

$$P_A(x) = \det A - xI = \det \begin{bmatrix} 1-x & a \\ -a & -1-x \end{bmatrix} =$$

$$= (1-x)(-1-x) + a^2 = x^2 - 1 + a^2$$

$$P_A(x) = 0 \iff x^2 = 1 - a^2 \quad x = \pm \sqrt{1 - a^2}$$

• $a^2 < 1$: due autovel. reali distinti
 $-1 < a < 1$
 \rightarrow due autovettoni
 \rightarrow lin. ind. perché associati a autovel. diversi
 \rightarrow diagonalizzabile

• $a^2 > 1$: due autoveloni complessi
 $a < -1$ o $a > 1$ se es. $a = 2$, $x = \pm \sqrt{-3} = \pm \sqrt{3}i$
 \rightarrow diagonalizzabile su \mathbb{C}
 ma non su \mathbb{R}

Rimangono $a=1$, $a=-1$

0 radice doppia (in entrambi i casi)
 \rightarrow non si sa se è diagonalizzabile
 a priori, vediamo

$\boxed{a=1}$ $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -1 \end{bmatrix}$

- singolare, quindi $\lambda_1 = 0$
 - traccia $0 = \lambda_1 + \lambda_2$, quindi
 anche $\lambda_2 = 0$

Autovettoni:

$$\text{Ker } A - 0 \cdot I = \text{Ker} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -1 \end{bmatrix} = \text{Ker} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = \text{span} \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} \right\}$$

↑
autovettore

\rightarrow non diagonalizzabile

$\boxed{a=-1}$

$A = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$ due autovel. 0

$$\text{Ker } A - 0 \cdot I = \text{Ker} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} = \text{Ker} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = \text{span} \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \right\}$$

\rightarrow non diagonalizzabile

Per quali a ho un autovalore $\frac{1}{2}$?

$$\text{Autovalore } \frac{1}{2} \Leftrightarrow \det A - \frac{1}{2}I = 0$$

$$\begin{bmatrix} 1 - \frac{1}{2} & a \\ -a & -1 - \frac{1}{2} \end{bmatrix} \text{ singolare}$$

$$\frac{1}{2} \cdot \left(-\frac{3}{2}\right) + a^2 = 0 \quad a^2 = \frac{3}{4} \quad a = \pm \frac{\sqrt{3}}{2}$$

Quando A ha autovettore $v = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix}$?

$Av = \lambda v$, ma non conosciamo λ

$$\begin{bmatrix} 1 & a \\ -a & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix} = \lambda \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix} \quad \Leftrightarrow \begin{bmatrix} 2+a \\ -2a-1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2\lambda \\ \lambda \end{bmatrix}$$

$$\begin{cases} -a + 2\lambda = 2 \\ -2a - \lambda = 1 \end{cases} \quad \begin{bmatrix} -1 & +2 & : & 2 \\ -2 & -1 & : & 1 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} -1 & 2 & : & 2 \\ 0 & -5 & : & -3 \end{bmatrix}$$

$$a = 2\lambda - 2 = \frac{6}{5} - 2 = \left[-\frac{4}{5}\right] \quad \lambda = \left[\frac{3}{5}\right] \quad -5\lambda = -3$$

Controlliamo ...

$$\begin{bmatrix} 1 & -\frac{4}{5} \\ \frac{4}{5} & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 - \frac{4}{5} \\ \frac{8}{5} - 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{6}{5} \\ \frac{3}{5} \end{bmatrix} = \frac{3}{5} \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix}$$

OK!

$$A = \begin{bmatrix} 0.8 & 0.3 \\ 0.2 & 0.7 \end{bmatrix} \quad v = \begin{bmatrix} 0.5 \\ 0.5 \end{bmatrix}$$

$$\det(A - xI) = \det \begin{bmatrix} \frac{8}{10} - x & \frac{3}{10} \\ \frac{2}{10} & \frac{7}{10} - x \end{bmatrix} = \left(\frac{8}{10} - x\right)\left(\frac{7}{10} - x\right) - \frac{6}{100} =$$

$$= \frac{56}{100} - \frac{7}{10}x - \frac{8}{10}x + x^2 - \frac{6}{100} = \frac{1}{2} - \frac{3}{2}x + x^2$$

$$\frac{1}{2} - \frac{3}{2}x + x^2 = 0 \iff \underline{1 - 3x + 2x^2 = 0} \quad \text{possibili sol. razionali: } \pm 1, \pm \frac{1}{2}$$

- 1 è soluzione
- $\frac{1}{2}$ è soluzione

prodotto $\frac{1}{2}$
somma = $\frac{3}{2}$

Autovalori di A: 1, 1/2

$$\text{Autovettori: } 1) \text{Ker } A - I = \text{Ker} \begin{bmatrix} -0.2 & 0.3 \\ 0.2 & -0.3 \end{bmatrix} = \text{span} \left\{ \begin{bmatrix} 0.3 \\ 0.2 \end{bmatrix} \right\}$$

$$\lambda_1 = 1 \quad v_1 = \begin{bmatrix} 0.3 \\ 0.2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} -a & b \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b \\ a \end{bmatrix} = 0$$

$$2) \text{Ker } A - \frac{1}{2}I = \text{Ker} \begin{bmatrix} 0.8 & 0.3 \\ 0.2 & 0.7 \end{bmatrix} - \frac{1}{2}I = \underbrace{-ab + ab = 0}$$

$$= \text{Ker} \begin{bmatrix} 0.3 & 0.3 \\ 0.2 & 0.2 \end{bmatrix} = \text{span} \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} \right\}$$

$$\lambda_2 = \frac{1}{2} \quad v_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$$

$$A = VDV^{-1}$$

$$V^{-1}AV = D$$

(ho scritto

$$A = \begin{bmatrix} 0.3 & 1 \\ 0.2 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0.3 & 1 \\ 0.2 & -1 \end{bmatrix}^{-1}$$

$$A^k v = (VDV^{-1})^k v$$

Manomica per ricordare $V^{-1}AV = D$

$$V = [v_1 \ v_2 \ \dots \ v_n] \quad AV = [\lambda_1 v_1 \ \lambda_2 v_2 \ \dots \ \lambda_n v_n] = V \cdot D$$

$$AV = VD \text{ versione "che si vede"}$$

$$[v_1 \ v_2 \ \dots \ v_n] \begin{bmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \lambda_2 & \\ 0 & & \ddots \\ & & & \lambda_n \end{bmatrix}$$

$$V^{-1}AV = V^{-1}VD = D \quad A = AVV^{-1} = VDV^{-1}$$

$$A^k v = (VDV^{-1})^k v = \underbrace{VDV^{-1}VDV^{-1}VDV^{-1} \dots VDV^{-1}}_{k \text{ volte}} v =$$

$$= VD^k V^{-1} v$$

Altre strade... Scrivo

$$v = a v_1 + b v_2$$

$$\begin{bmatrix} 0.5 \\ 0.5 \end{bmatrix} = a \begin{bmatrix} 0.3 \\ 0.2 \end{bmatrix} + b \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 0.6 \\ 0.4 \end{bmatrix} - 0.1 \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 \\ \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3/10 & 1 \\ 2/10 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix}$$

$$\begin{array}{l}
 \text{a} \\
 \text{b}
 \end{array}
 \begin{bmatrix}
 3/10 & 1 & \vdots & 1/2 \\
 2/10 & -1 & \vdots & 1/2
 \end{bmatrix}
 \xrightarrow{\text{b} - \frac{2}{3}\text{a}}
 \begin{bmatrix}
 3/10 & 1 & \vdots & 1/2 \\
 0 & -5/3 & \vdots & 1/2 - 1/3
 \end{bmatrix}
 \xrightarrow{\text{(c)} + \frac{3}{5}\text{(d)}}
 \begin{bmatrix}
 3/10 & 1 & \vdots & 1/2 \\
 0 & -5/3 & \vdots & 1/6
 \end{bmatrix}
 \xrightarrow{\text{(c)} + \frac{3}{5}\text{(d)}}
 \begin{bmatrix}
 3/10 & 0 & \vdots & 5/10 \\
 0 & -5/3 & \vdots & 1/6
 \end{bmatrix}
 \xrightarrow{\text{(d)}}
 \begin{bmatrix}
 1 & 0 & \vdots & \frac{6/10}{3/10} \\
 0 & 1 & \vdots & \frac{1/6}{-5/3}
 \end{bmatrix}
 =
 \begin{bmatrix}
 1 & 0 & \vdots & 2 \\
 0 & 1 & \vdots & -1/10
 \end{bmatrix}$$

$1 - \frac{5}{3} \cdot \frac{3}{5}$
 $\frac{1}{2} + \frac{3}{5} \cdot \frac{1}{6} = \frac{1}{2} + \frac{1}{10}$

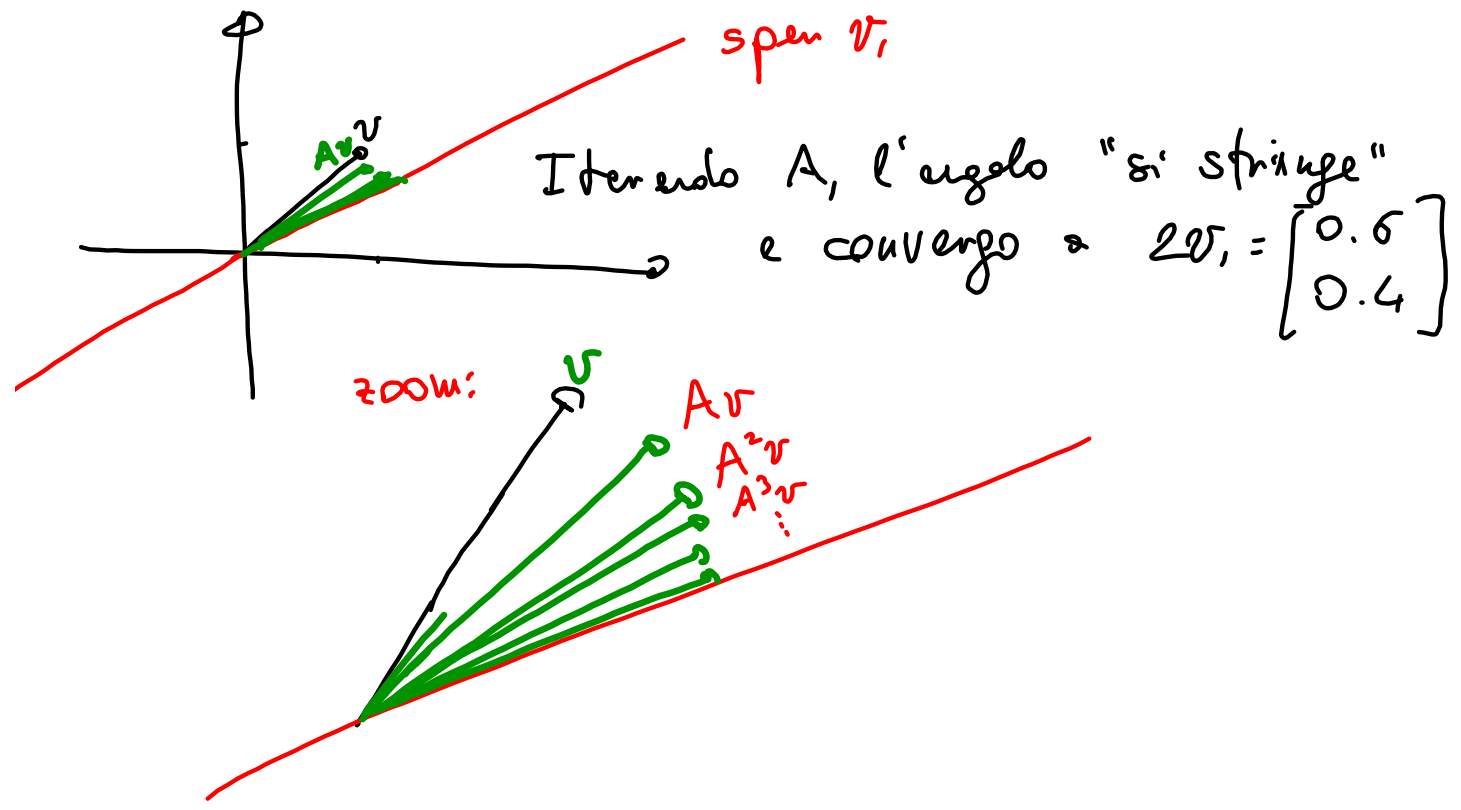
$$2 \underbrace{\begin{bmatrix} 0.3 \\ 0.2 \end{bmatrix}}_{v_1} - \frac{1}{10} \underbrace{\begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}}_{v_2} = \begin{bmatrix} 0.5 \\ 0.5 \end{bmatrix}$$

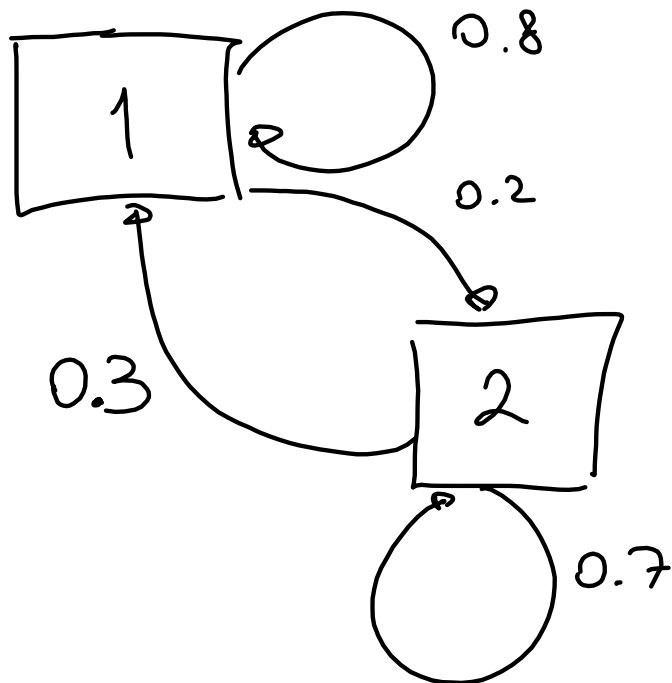
$$v = 2v_1 - \frac{1}{10}v_2$$

$$A^k v = 2 A^k v_1 - \frac{1}{10} A^k v_2 = 2 \lambda_1^k v_1 - \frac{1}{10} \lambda_2^k v_2 =$$

$$= 2 \cdot 1^k v_1 - \frac{1}{10} \left(\frac{1}{2}\right)^k v_2 = 2v_1 - \frac{1}{10} \underbrace{\left(\frac{1}{2}\right)^k}_{\downarrow 0} v_2$$

$$\lim_{k \rightarrow \infty} A^k v = 2v_1$$





Al tempo 0, $P[1] = \frac{1}{2}$
 $P[2] = \frac{1}{2}$

Al tempo 1, $P[1] = 0.8 \cdot 0.5 + 0.3 \cdot 0.5$
 (Annotations: *rimangono* under 0.8, *c'era già* under 0.5, *mi sposta* under 0.3, *era in 2* under 0.5)

$P[2] = 0.7 \cdot 0.5 + 0.2 \cdot 0.5$

probabilità
al tempo 1

probabilità al
tempo 0

$$\begin{bmatrix} \\ \end{bmatrix} = \underbrace{\begin{bmatrix} 0.8 & 0.3 \\ 0.2 & 0.7 \end{bmatrix}}_A \begin{bmatrix} 0.5 \\ 0.5 \end{bmatrix}$$

La probabilità di essere in uno stato o nell'altro tende a $\lim_{k \rightarrow \infty} A^k v$

"catene di Markov"

Matrici di Markov

$$A = \begin{bmatrix} \boxed{0.8} & \boxed{0.3} \\ \boxed{0.2} & \boxed{0.7} \end{bmatrix}$$

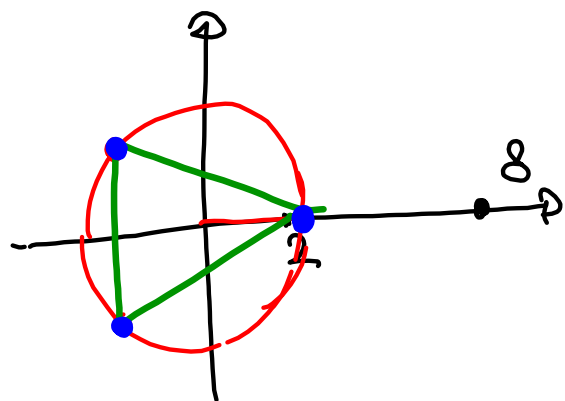
$\begin{matrix} =1 & =1 \end{matrix}$

somma delle colonne = 1
(e tutte le entrate positive)

$$\Leftrightarrow [1 \ 1] \cdot A = [1 \ 1]$$

$$\Leftrightarrow A^T \text{ ha un autovettore } v_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \lambda_1 = 1$$

Radici di numeri complessi:



$$a=8$$

Soluzioni di $z^3 - a = 0$

\Leftrightarrow radici cubiche di a

$$z = r(\cos \vartheta + i \sin \vartheta)$$

$$z^3 = r^3(\cos 3\vartheta + i \sin 3\vartheta)$$

deve essere uguale a $8 \cdot (\cos 0 + i \sin 0)$

Quindi dev'essere $r^3 = 8$

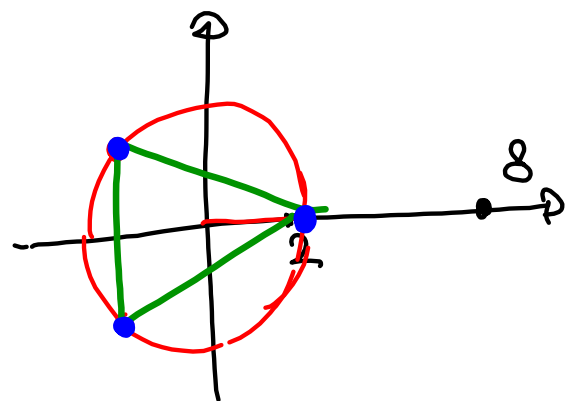
$$3\vartheta = 0 \pmod{2\pi}$$

$$r = \sqrt[3]{8}$$

l'unica radice cubica reale positiva
di $r > 0$ (r è una distanza dall'origine)

$$\vartheta \in \left\{ \frac{0}{3}, \frac{2\pi}{3}, \frac{4\pi}{3} \right\}$$

Radici di numeri complessi:



$$a=8$$

Soluzioni di $z^3 - a = 0$

\Leftrightarrow radici cubiche di a

$$z = r(\cos \vartheta + i \sin \vartheta)$$

$$z^3 = r^3(\cos 3\vartheta + i \sin 3\vartheta)$$

deve essere uguale a $8 \cdot (\cos 0 + i \sin 0)$

Quindi dev'essere $r^3 = 8$

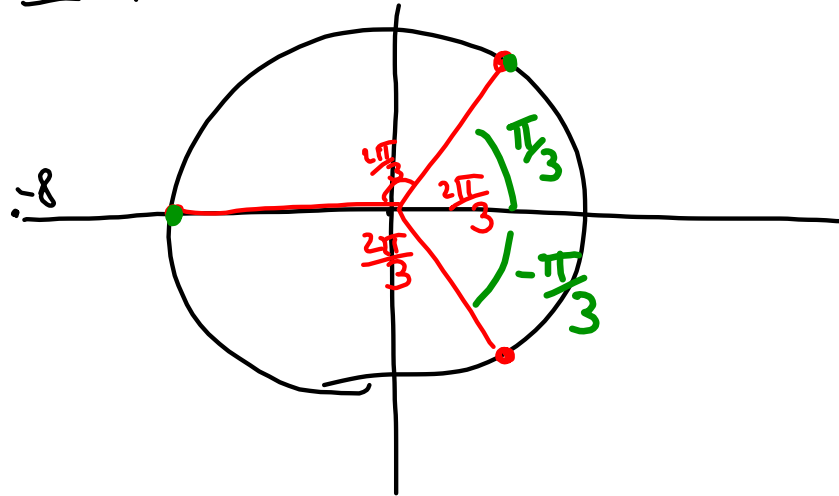
$$3\vartheta = 0 \pmod{2\pi}$$

$$r = \sqrt[3]{8}$$

l'unica radice cubica reale positiva
di $r > 0$ (r è una distanza dall'origine)

$$\vartheta \in \left\{ \frac{0}{3}, \frac{2\pi}{3}, \frac{4\pi}{3} \right\}$$

ES Radici terze di -8 ?



$$-8 = 8 \cdot (\cos \pi + i \sin \pi)$$

r^3 θ
 π 3θ

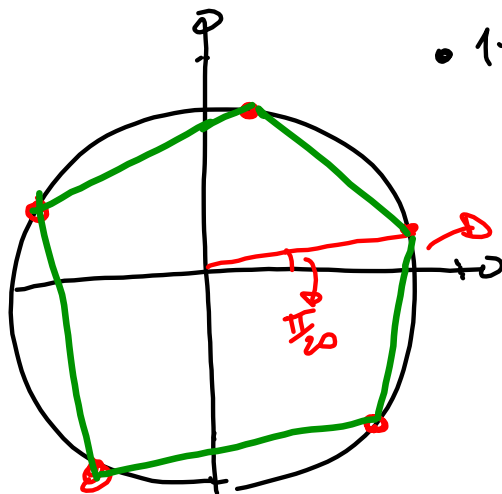
$$r = 2$$

$$\theta = \left\{ \frac{\pi}{3}, \frac{\pi + 2\pi}{3}, \frac{\pi + 4\pi}{3} \right\}$$

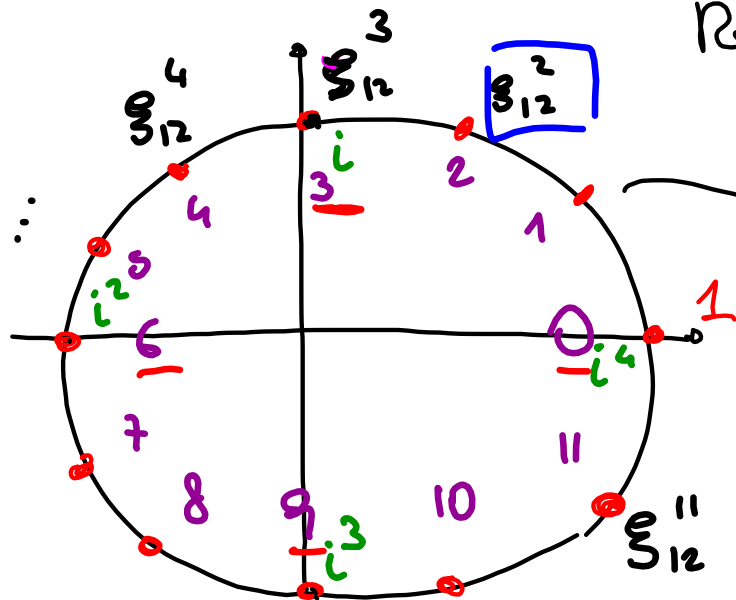
Radici quinte di $1+i$

• $1+i$

$$1+i = \sqrt{2} \left(\cos \frac{\pi}{4} + i \sin \frac{\pi}{4} \right)$$



raggio $\sqrt{\sqrt{2}}$ angolo $\frac{\pi}{5} + \frac{2\pi}{5}k$



Radici 12-esime di 1:

$$\xi_{12} = \cos \frac{2\pi}{12} + i \sin \frac{2\pi}{12}$$

12 è la prima potenza

per cui $\xi_{12}^k = 1$

Se invece prendo $i = \xi_{12}^3$,
allora le sue potenze sono

Cosa succede?

ξ_{12}	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	0
ξ_{12}^2	2	4	6	8	10	0	2	4	6	8	10	0
ξ_{12}^3	3	6	9	0	3	6	9	0	3	6	9	0

Insomma, stiamo facendo i multipli di
1, 2, 3, ... " modulo 12