

Agenti logici: sistemi a regole

*Regole all'indietro e programmazione logica
Regole in avanti e basi di dati deduttive*

Maria Simi
a.a. 2010-2011

Risoluzione efficiente

- Il *metodo di risoluzione* per il FOL
 - KB in forma a clausole
 - Unificazione e regola di risoluzione (strategia di "lifting" rispetto a quella per PROP)
- Come si può rendere più efficiente?
 - Strategie di risoluzione: tecniche per esplorare in maniera efficiente il grafo di risoluzione, possibilmente senza perdere completezza

Strategie di risoluzione

- Si distingue tra [Gensereh-Nilsson]:
 - Strategie di cancellazione
 - Strategie di restrizione
 - Strategie di ordinamento

Strategie di cancellazione

- Si tratta di rimuovere dalla KB (ai fini della dimostrazione) certe clausole che non potranno essere utili nel processo di risoluzione
 1. Clausole con *letterali puri*
 2. *Tautologie*
 3. Clausole *sussunte*

Cancellazione di letterali puri

- Clausole con *letterali puri*: quelli che non hanno il loro negato nella KB
Es. $\{-P, -Q, R\} \{-P, S\} \{-Q, S\} \{P\} \{Q\} \{-R\}$
Le clausole con letterali puri non potranno mai essere risolte con altre clausole per ottenere $\{ \}$

Cancellazione di tautologie

- *Tautologie*: clausole che contengono due letterali identici e complementari
Es. $\{P(A), \neg P(A), \dots\} \{P(x), Q(y), \neg Q(y)\}$
La loro rimozione non influenza la soddisfacibilità.
- *Nota*: non basta che siano unificabili e di segno opposto
Es. $\{\neg P(A), P(x)\} \{P(A)\} \{\neg P(B)\}$ è insoddisfacibile
 $\{P(A)\} \{\neg P(B)\}$ non lo è
- Le tautologie possono essere generate \Rightarrow controllo da fare ad ogni passo

Cancellazione di clausole sussunte

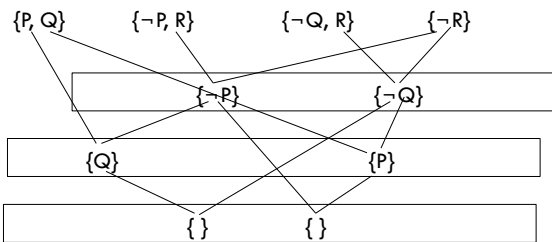
- Eliminazione di *clausole sussunte* (implicate)
 - Es. $P(x)$ *sussunte* $P(A)$, $P(A)$ *sussunte* $P(A) \vee P(B)$
 - In generale: α *sussunte* β sse $\exists \sigma \alpha \sigma \subseteq \beta$
se un'istanza di α (con la sost. σ) è un sottoinsieme di β
 - Es. $\{P(x), Q(y)\}$ *sussunte* $\{P(A), Q(v), R(w)\}$ infatti
 $\{P(x), Q(y)\}\{x/A, y/v\} = \{P(A), Q(v)\}$
 - β può essere ricavata da α . Quindi β può essere eliminata senza perdere soluzioni.
 - Le clausole sussunte possono essere generate.

Strategie di restrizione

- Ad ogni passo si sceglie tra un sottoinsieme delle possibili clausole
- Tra le strategie di restrizione possibili:
 - Risoluzione unitaria
 - Risoluzione da input
 - Risoluzione lineare
 - Risoluzione lineare da input
 - Risoluzione guidata dal goal

Risoluzione unitaria

- Risoluzione unitaria: almeno una delle due clausole è *unitaria* (contiene un solo letterale)



Risoluzione unitaria: completa?

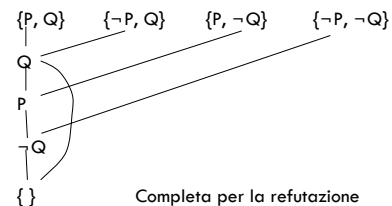
- Facile da implementare, si converge rapidamente
- Problema:** la strategia non è completa
Esempio. $\{P, Q\} \{-P, Q\} \{P, -Q\} \{-P, -Q\} \mid_{RES} \{\}$
ma non con risoluzione unitaria
- La strategia è completa per clausole Horn.
Clausole Horn: clausole con al più un letterale positivo

Risoluzione da input

- Una delle clausole appartiene alla KB iniziale
Teorema: c'è una risoluzione da input sse ce n'è una unitaria (metodi diversi ma equivalenti)
- Corollario:** risoluzione da input non completa, ma completa per clausole Horn.
Es. $\{P, Q\} \{-P, Q\} \{P, -Q\} \{-P, -Q\}$ non Horn
... e la clausola vuota non può essere generata da input.

Risoluzione lineare

- Ultima clausola generata con una clausola da input oppure una clausola antenata.
- Generalizzazione della risoluzione da input, con in più il vincolo di linearità



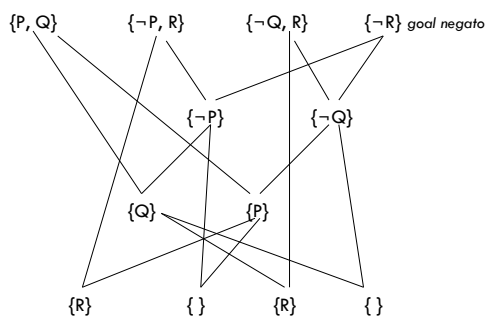
Risoluzione lineare da input

- Ultima clausola generata più una da input
- Completa, ma solo per clausole Horn

Risoluzione guidata dal goal

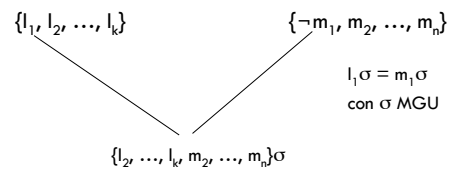
- Insieme di supporto: un sotto-insieme Γ' di Γ responsabile dell'insoddisfacibilità
- Almeno una delle due clausole appartiene a questo insieme o a suoi discendenti
- Tipicamente, assumendo Γ consistente, si sceglie come insieme di supporto iniziale il negato della clausola goal
- ... è come procedere all'indietro dal goal

Risoluzione all'indietro dal goal: esempio

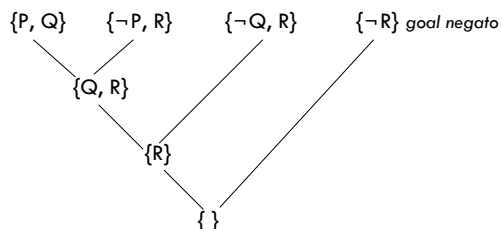


Risoluzione ordinata

- Ogni clausola è un insieme ordinato di letterali e si possono unificare solo i letterali di testa delle clausole
- L'ordinamento deve essere rispettato nel risolvente



Risoluzione ordinata: esempio



La risoluzione ordinata è completa per clausole Horn

Il sottoinsieme "a regole" del FOL

- *Clausole Horn definite: esattamente un letterale positivo*
- Possono essere riscritte come fatti e regole:

$$\neg P_1 \vee \dots \vee \neg P_k \vee Q$$

$$\neg(P_1 \wedge \dots \wedge P_k) \vee Q$$

$$P_1 \wedge \dots \wedge P_k \Rightarrow Q \quad \text{regola}$$

$$Q \quad \text{fatto}$$

Sistemi a regole logici

- KB a regole
 - Fatti: letterali positivi. Es. p
 - Regole: $p_1 \wedge p_2 \wedge \dots \wedge p_n \Rightarrow q$
- Se la KB contiene solo clausole Horn *definite* i meccanismi inferenziali sono molto più semplici, il processo molto più "guidato" senza rinunciare alla completezza.
- Nota: è restrittivo. Non coincide con FOL.

Uso delle regole in avanti e all'indietro

- Concatenazione all'indietro (*Backward Chaining*): un'istanza di ragionamento guidato dall'obiettivo
 - Le regole sono applicate alla rovescia
 - Programmazione logica (PROLOG)
- Concatenazione in avanti (*Forward Chaining*): un'istanza di ragionamento | ricerca guidato dai dati
 - Le regole sono applicate nel senso "antecedente-consequente"
 - Basi di dati deduttive e sistemi di produzione

Programmazione logica

- I programmi logici sono KB costituiti di clausole Horn definite espressi come fatti e regole, con una sintassi alternativa $\{A\}$
 $\{A, \neg B_1, \neg B_2, \dots, \neg B_n\}$ oppure $B_1 \wedge B_2 \wedge \dots \wedge B_n \Rightarrow A$ diventano
 - A. fatto
 - $A :- B_1, B_2, \dots, B_n.$ regola, con testa A
- Altre convenzioni: in PL le variabili sono indicate con lettere maiuscole, le costanti con lettere minuscole

Programmi logici

- Interpretazione dichiarativa di una regola
 $A :- B_1, B_2, \dots, B_n$ (A testa, B_1, B_2, \dots, B_n corpo)
A è vero se sono veri B_1, B_2, \dots, B_n
- Interpretazione procedurale: la testa può essere vista come una chiamata di procedura e il corpo come una serie di procedure da eseguire in sequenza
- Clausole goal
 - Se $B_1 \wedge B_2 \wedge \dots \wedge B_n$ è il goal
 - $\neg(B_1 \wedge B_2 \wedge \dots \wedge B_n) \vee \text{False}$ è il goal negato
 - Viene scritto $:- B_1, B_2, \dots, B_n$ omettendo il conseguente

Esempio di KB come programma logico

1. Genitore(X, Y) :- Padre(X, Y).
2. Genitore(X, Y) :- Madre(X, Y).
3. Antenato(X, Y) :- Genitore(X, Y).
4. Antenato(X, Y) :- Genitore(X, Z), Antenato(Z, Y).
5. Padre(gio, mark).
6. Padre(gio, luc).
7. Madre(lia, gio).
8. :- Antenato(lia, mark) goal negato

Risoluzione SLD

- La risoluzione SLD (Selection Linear Definite-clauses) è una strategia *ordinata*, basata su un *insieme di supporto* (la clausola goal), *lineare da input*.
- La risoluzione SLD è completa per clausole Horn.

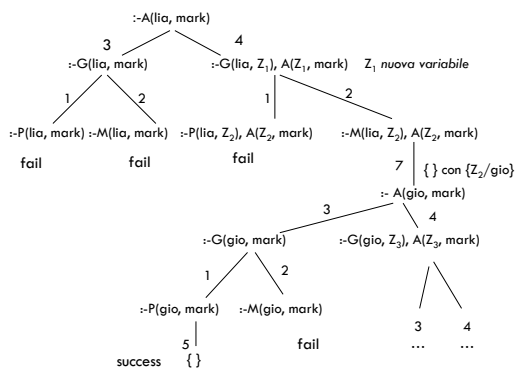
Alberi di risoluzione SLD

- Dato un programma logico P, l'albero SLD per un goal G è definito come segue:
 - ogni nodo dell'albero corrisponde a un goal [congiuntivo]
 - la radice è :-G, il nostro goal
 - sia :-G₁, G₂, ..., G_k un nodo dell'albero; il nodo ha tanti discendenti quanti sono i fatti e le regole in P la cui testa è unificabile con G₁
 - Se A :- B₁, ..., B_k e A è unificabile con G₁, il discendente è il goal :- (B₁, ..., B_k, G₂, ..., G_k)γ con γ = MGU(A, G₁)
 - i nodi che sono clausole vuote sono successi

Esempio di albero SLD: il programma

1. Genitore(X, Y) :- Padre(X, Y).
2. Genitore(X, Y) :- Madre(X, Y).
3. Antenato(X, Y) :- Genitore(X, Y).
4. Antenato(X, Y) :- Genitore(X, Z), Antenato(Z, Y).
5. Padre(gio, mark).
6. Padre(gio, luc).
7. Madre(lia, gio).
8. :- Antenato(lia, mark). *goal negato*

Albero SLD per :- Antenato(lia, mark)



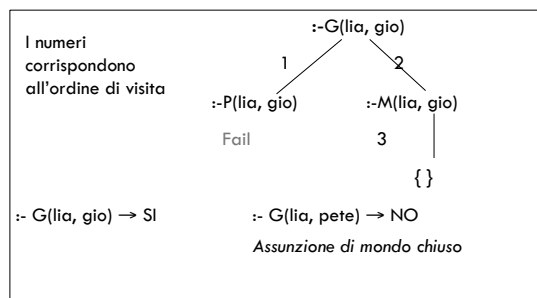
Risoluzione SLD

- La strategia è completa per clausole Horn definite e quindi, se $P \cup \{-G\}$ è insoddisfacibile, allora una delle foglie deve essere la clausola vuota (successo)
- Non è restrittivo andare in ordine nel risolvere i sottogol in and.
- La sostituzione corrispondente è la *risposta calcolata*

Strategia di visita dell'albero SLD e PROLOG

- A seconda di come visito l'albero potrei anche non trovare la clausola vuota. La strategia di ricerca può essere responsabile dell'incompletezza.
- In PROLOG, il più famoso linguaggio di programmazione logica, la visita dell'albero di risoluzione avviene con una ricerca in profondità, con *backtracking* in caso di fallimento; su richiesta si trovano tutte le soluzioni.
- Quindi la strategia di PROLOG non è completa
- PROLOG omette l'*occur check* per motivi di efficienza
- Le regole vengono applicate in ordine.

PROLOG e domande del tipo "si-no"



PROLOG con domande del tipo "trova"

$\text{:- } P(X, \text{mark})$
chi è il padre di Mark?
 $X = \text{gio}$

$\text{:- } P(X, \text{mark})$
 1
 { } con {X/gio}

$\text{:- } P(\text{gio}, X)$
chi sono i figli di Gio?
 $X = \text{mark};$
 $X = \text{luc}.$

$P(\text{gio}, X)$
 1 2
 / \
 { } con {X/mark} { } con {X/luc}

Altre domande ...

- Chi è figlio di chi?
 $\text{:- } G(X, Y).$
- Quali sono i fratelli (coloro che hanno lo stesso genitore)?
 $\text{:- } G(X, Y), G(X, Z).$
- Chi sono i nipoti di Lia (in quanto nonna)?
 $\text{:- } G(\text{lia}, X), G(X, Y).$

Incompletezza

Supponiamo di avere un programma leggermente diverso:

1. $G(X, Y) \text{ :- } P(X, Y)$	Goal:
2. $G(X, Y) \text{ :- } M(X, Y)$	$\text{:- } A(\text{lia}, \text{mark})$
4. $A(X, Y) \text{ :- } A(Z, Y), G(X, Z)$	$\text{:- } A(Z_1, \text{mark}), G(\text{lia}, Z_1)$
3. $A(X, Y) \text{ :- } G(X, Y)$	$\text{:- } A(Z_2, \text{mark}), G(Z_1, Z_2)$
5. $P(\text{gio}, \text{mark})$	$\text{:- } A(Z_3, \text{mark}), G(Z_2, Z_3)$
6. $P(\text{gio}, \text{luc})$...
7. $M(\text{lia}, \text{gio})$	

Nota. Abbiamo scambiato la regola 3 con la 4 e i due letterali nel corpo della 4 tra di loro

Si finisce in un cammino infinito e non si trova mai la soluzione

Estensioni: le liste

- Prolog ammette anche le liste come strutture dati.
 - $[E|L]$ indica una lista il cui primo elemento è E e il resto è L; $[\]$ lista vuota.
- Concatenazione di liste:
 $\text{concatena}([], Y, Y).$
 $\text{concatena}([A|X], Y, [A|Z]) \text{ :- } \text{concatena}(X, Y, Z).$

Negazione come fallimento finito

- $\text{Orfano}(X) \text{ :- } \text{not Padre}(Y, X)$
- Se $\text{:- Padre}(Y, X)$ fallisce (non si trovano padri), la risposta è SI
- Non coincide con la negazione logica:
 - $\text{KB} \not\models \text{Padre}(\text{joe}, \text{mark})$ piuttosto che $\text{KB} \vdash \neg \text{Padre}(\text{joe}, \text{mark})$
- È una forma di ragionamento non monotono e fa uso della assunzione di mondo chiuso.

Estensioni: semplice aritmetica

- Operatori infissi predefiniti: $+$, $-$, $*$, $/$, $//$, $**$...
- Goal con expr. numeriche: $A \text{ is } 2*3$ è vero se il valore di A è 6
- Operatori di confronto: $>$, $<$, $>=$, $<=$, $=$, \neq forzano la valutazione, variabili ok purché istanziate
Nota: $2+1 = 1+2$ unificazione fail; $2+1 =:= 1+2$ ok
- Esempio:
 $\text{max}(X, Y, Y) \text{ :- } X = < Y.$
 $\text{max}(X, Y, X) \text{ :- } X > Y.$
 Molto elegante, ma presuppone che i primi due argomenti nel goal siano numeri

Per provare ...

- SWI Prolog
<http://www.swi-prolog.org/>

Sistemi a regole in avanti

- *Modus ponens generalizzato*

$$\frac{p_1' p_2' \dots p_n' \quad (p_1 \wedge p_2 \wedge \dots \wedge p_n \Rightarrow q)}{(q) \theta}$$

dove $\theta = \text{MGU}(p_i', p_i)$, per ogni i

- **Regola corretta:**
 - Si istanziano gli universali
 - Si istanziano le regole
 - Si applica il Modus Ponens classico

Esempio di MP generalizzato

- Supponiamo

King(John)

Greedy(y)

King(x) \wedge Greedy(x) \Rightarrow Evil(x)

$$\frac{\text{King(John), Greedy(John), King(John) \wedge Greedy(John) \Rightarrow Evil(John)}{\text{Evil(John)}}$$

con $\theta = \{x/\text{John}, y/\text{John}\}$

Esempio di concatenazione in avanti

È un crimine per un Americano vendere armi a una nazione ostile. Il paese Nono, un nemico dell'America, ha dei missili, e tutti i missili gli sono stati venduti dal colonnello West, un Americano.

Dimostrare: che West è un criminale

Formalizzazione

1. Americano(x) \wedge Arma(y) \wedge Vende(x, y, z) \wedge Ostile(z) \Rightarrow Criminale(x)
2. $\exists x$ Possiede(Nono, x) \wedge Missile(x)
Possiede(Nono, M₁) \wedge Missile(M₁)
3. Missile(x) \wedge Possiede(Nono, x) \Rightarrow Vende(West, x, Nono)
4. Missile(x) \Rightarrow Arma(x)
5. Nemico(x, America) \Rightarrow Ostile(x)
6. Americano(West)
7. Nemico(Nono, America)

Concatenazione in avanti

- Un semplice processo inferenziale applica ripetutamente il Modus Ponens generalizzato per ottenere nuovi fatti fino a che
 - si dimostra quello che si desidera
 - nessun fatto nuovo può essere aggiunto
- Una strategia di ricerca sistematica in ampiezza

Concatenazione in avanti: esempio

I iterazione:

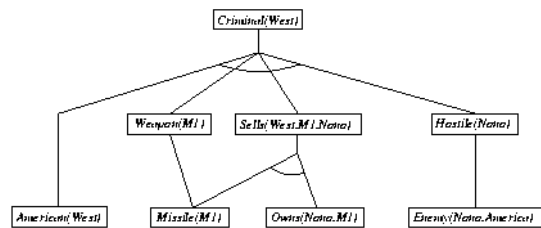
2. $\text{Possiede}(\text{Nono}, M_1) \wedge \text{Missile}(M_1)$
3. $\text{Missile}(x) \wedge \text{Possiede}(\text{Nono}, x) \Rightarrow \text{Vende}(\text{West}, x, \text{Nono})$
 - La regola 3 è soddisfatta con $\{x/M_1\}$ e viene aggiunto
 - $\text{Vende}(\text{West}, M_1, \text{Nono})$
4. $\text{Missile}(x) \Rightarrow \text{Arma}(x)$
 - La regola 4 è soddisfatta con $\{x/M_1\}$ e viene aggiunto
 - $\text{Arma}(M_1)$
5. $\text{Nemico}(x, \text{America}) \Rightarrow \text{Ostile}(x)$
6. $\text{Nemico}(\text{Nono}, \text{America})$
 - La regola 5 è soddisfatta con $\{x/\text{Nono}\}$ e viene aggiunto
 - $\text{Ostile}(\text{Nono})$

Concatenazione in avanti: esempio

II iterazione

1. $\text{Americano}(x) \wedge \text{Arma}(y) \wedge \text{Vende}(x, y, z) \wedge \text{Ostile}(z) \Rightarrow \text{Criminale}(x)$
 - La regola 1 è soddisfatta con $\{x/\text{West}, y/M_1, z/\text{Nono}\}$
 - $\text{Criminale}(\text{West})$ viene aggiunto.

La dimostrazione in avanti



Analisi di FOL-FC-Ask

- Corretta perché il MP generalizzato è corretto
- Completa per KB di clausole definite
 - Completa e convergente per calcolo proposizionale e per KB di tipo DATALOG (senza funzioni) perché la chiusura deduttiva è un insieme finito
 - Completa anche con funzioni ma il processo potrebbe non terminare (semidecidibile)
- Il metodo descritto è sistematico ma non troppo efficiente

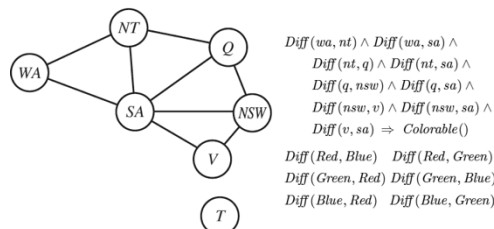
FC efficiente

- Ordinamento dei congiunti: conviene soddisfare prima i congiunti con meno istanze nella KB (come per i CSP)

$\text{Missile}(x) \wedge \text{Possiede}(\text{Nono}, x) \Rightarrow \text{Vende}(\text{West}, x, \text{Nono})$

Tipi di missile << cose possedute

Relazione con CSP



FC incrementale

- ogni nuovo fatto inferito al tempo t deve essere dedotto usando almeno un fatto dedotto al tempo $t-1$
- si possono guardare solo le regole che hanno come premesse fatti aggiunti nell'ultima iterazione
- indicizzare le regole sui fatti
- altre ottimizzazioni presenti nell'algoritmo RETE ...

FC efficiente: ridurre deduzioni irrilevanti

- Un modo per evitare di ricavare fatti irrilevanti
- Lavorando all'indietro dal goal, non c'è questo problema
- Si fa una specie di pre-processing per individuare le regole che servono, procedendo all'indietro dal goal

FC efficiente: l'idea del *magic set*

- Goal: Criminal(West) $KB \leftarrow KB \cup \{\text{Magic(West)}\}$
- Riscrittura regole:
 - $\text{Magic}(x) \wedge \text{Americano}(x) \wedge \text{Arma}(y)$
 $\wedge \text{Vende}(x, y, z) \wedge \text{Ostile}(z) \Rightarrow \text{Criminale}(x)$
- Procedendo poi in avanti saranno utilizzate solo le "regole magiche" in modo mirato.
- Combina BC e FC